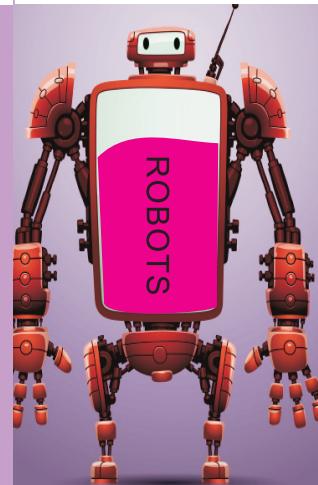


SCARA Robot



水平四关节 机械手

- 四关节RD025机械手 156
- 四关节RD040机械手 158
- 四关节RD060机械手 160



■ 水平四关节机械手

RD025-4J10

适用于物体调整搬运的水平四关节机械手
大大缩减生产所需的时间



机械手本体

■ 选型规则 **Specifications**

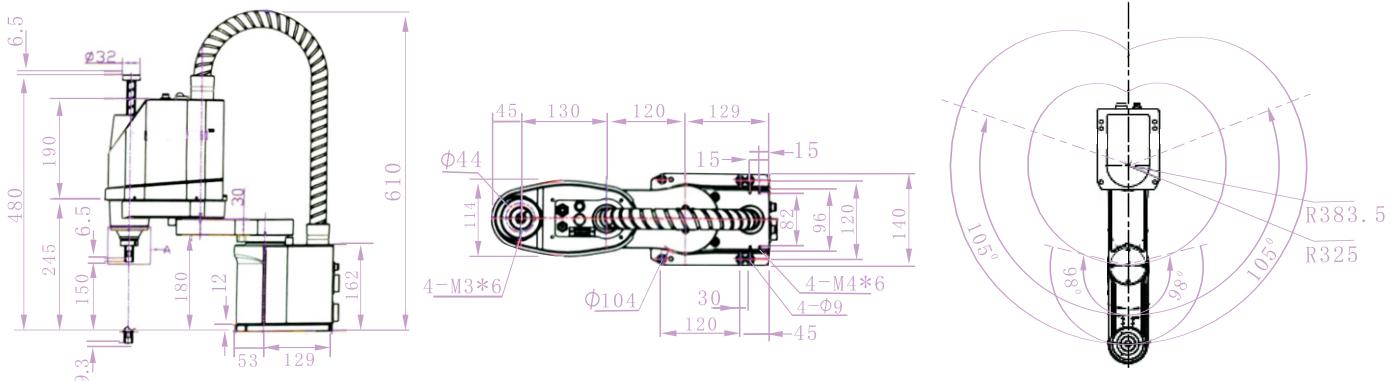
RD	0	2	5	-	4	J	1	0
类型								
RD: 标准型								
臂长								
025: 250MM								
轴数								
4: 四轴								

■ 规格参数 **Specifications**

型号	RD025-4J10
安装方式	水平安装
臂长	第1-2轴臂 250mm 第1-2轴 3000mm/s
最大运动速度	第3轴 600mm/s 第4轴 3000°/s
	第1轴臂 ±105°
最大运动范围	第2轴 ±98° Z轴 100mm 第4轴 ±360°
	第1-2轴 ±0.007mm 第3轴 ±0.01mm 第4轴 ±0.01°
重复定位精确度	第1轴 100W 第2轴 100W 第3轴 100W 第4轴 100W
电机功耗	负载 额定值 0.5kg 最大值 1kg
	标准循环时间 0.30s
负载	本体重量(不含线) 9kg
	适用控制器 RKY-1111

■ 外形尺寸图 (单位: mm)

Outline

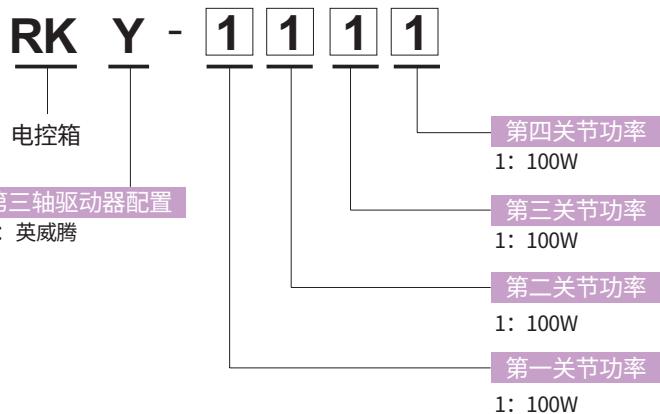


机械手控制器

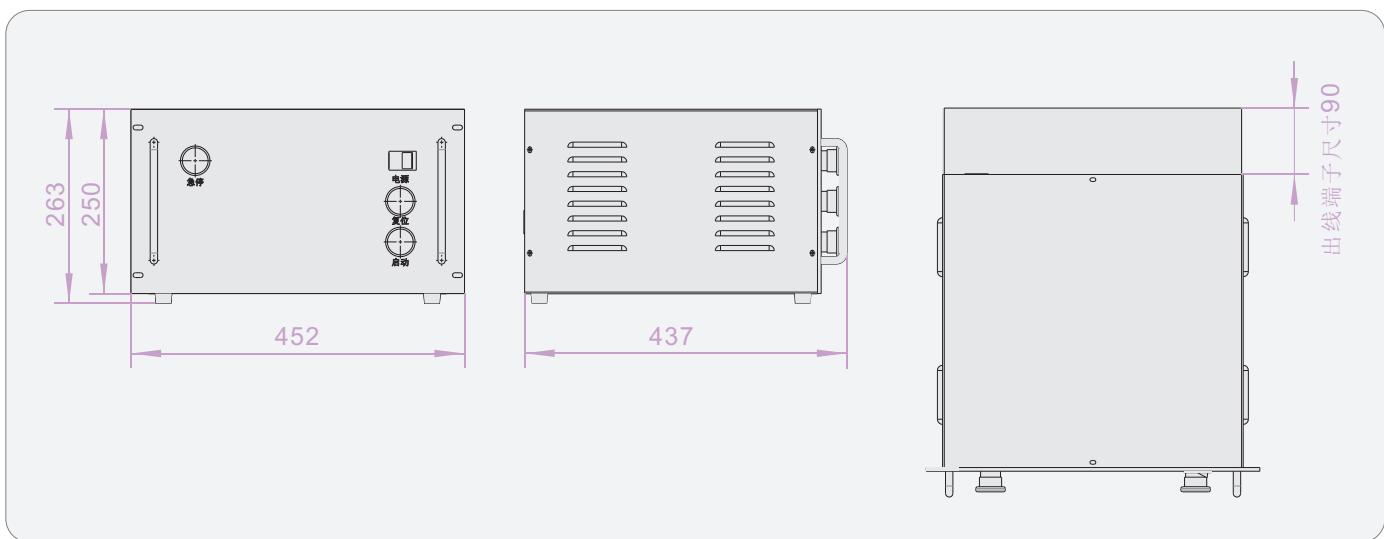
RKY-1111

四关节机械手控制器

适用于RD025-4J10型

■ 选型规则 **Specifications**

■ 外形尺寸图 (单位: mm)

Outline

■ 水平四关节机械手

RD040-4J15

适用于物体调整搬运的水平四关节机械手
大大缩减生产所需的时间



机械手本体

■ 选型规则

Specifications

RD-040-J15

类型: RD: 标准型

臂长: 040: 400MM

轴数: 4: 四轴

第三关节行程: 15: 150mm

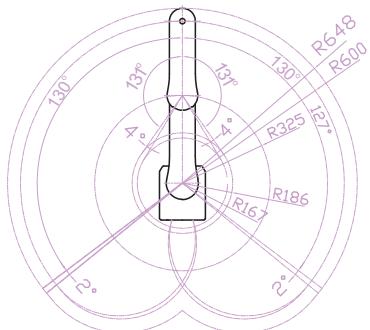
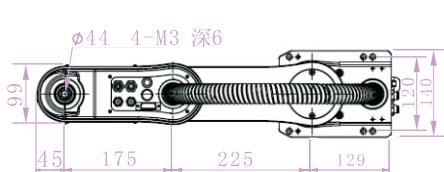
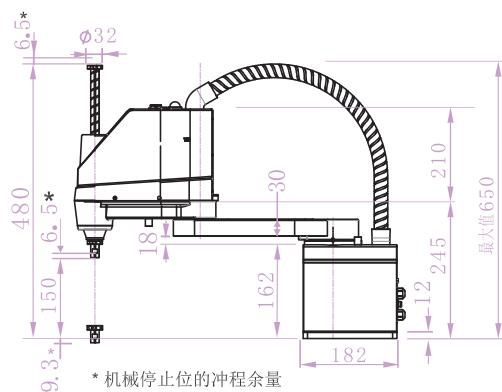
第三关节电机配置: J: 多摩川绝对值伺服

■ 规格参数 Specifications

型号		RD040-4J15
安装方式		台面安装
臂长	第1轴-2轴臂	400mm
最大运动速度	第1-2轴	5000mm/s
	第3轴	600 mm/s
	第4轴	1500 °/s
	第1轴臂	± 130°
最大运动范围	第2轴	± 131°
	Z轴	150mm
	第4轴	± 360°
	第1-2轴	± 0.01mm
重复定位精确度	第3轴	± 0.01mm
	第4轴	± 0.01°
	第1轴	400W
	第2轴	100W
电机功耗	第3轴	100W
	第4轴	100W
	额定值	1kg
	最大值	3kg
标准循环时间		0.6s
本体重量(不含线)		13kg
适用控制器		RKY-4111

■ 外形尺寸图 (单位: mm)

Outline

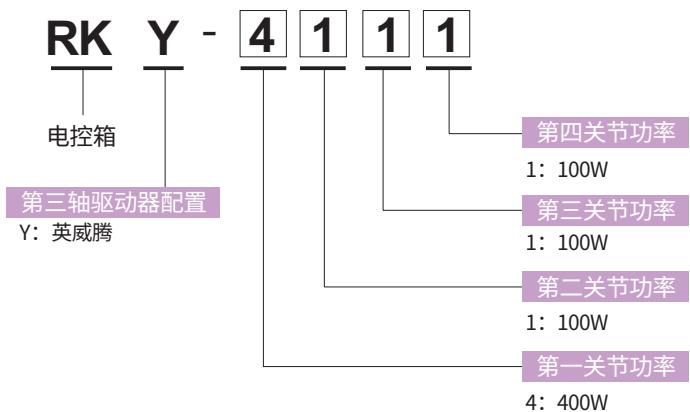


机械手控制器

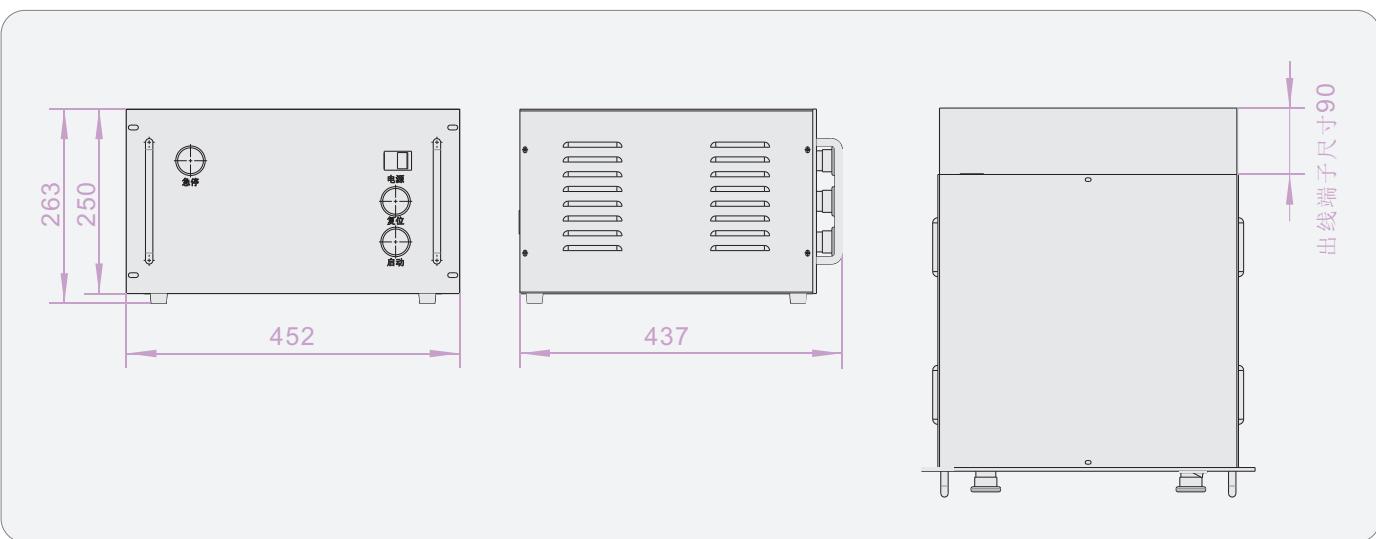
RKY-4111

四关节机械手控制器

适用于RD040-4J15型

■ 选型规则 **Specifications**

■ 外形尺寸图 (单位: mm)

Outline

■ 水平四关节机械手

RD060-4J20

适用于适用于物体调整搬运的水平四关节机械手
大大缩减生产所需的时间



机械手本体

■ 选型规则

Specifications

Diagram illustrating the breakdown of the Yaskawa RD series servo motor model number RD-060-4J20:

- RD:** Standard Type
- 060:** Arm Length (060MM)
- 4:** Axis Number (4-axis)
- J:** Joint Type (Mitsubishi Absolute Value Servo Drive)
- 20:** Travel Range (200mm)

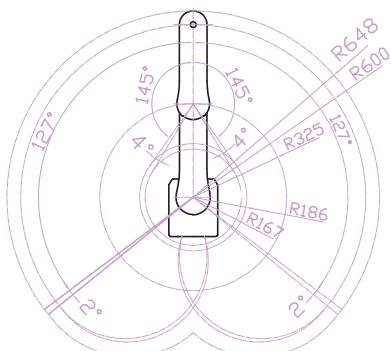
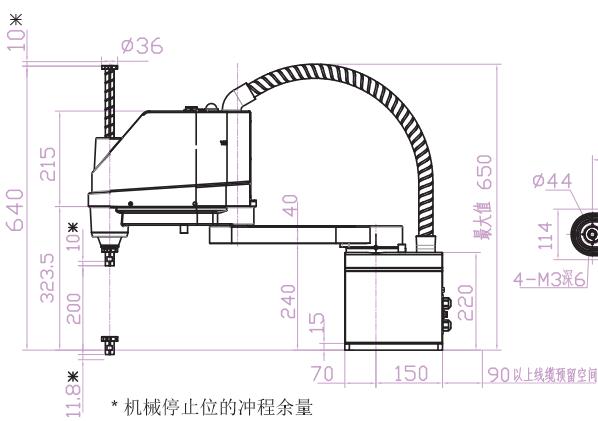
■ 规格参数 Specifications

RD060-4J20

型号	RD060-4J20	
安装方式	台面安装	
臂长	600mm	
	6000 mm/s	
最大运动速度	750 mm/s	
	1500 °/s	
	± 127 °	
	± 145 °	
最大运动范围	160/200mm, 可选定	
	± 360°	
	± 360°	
	± 360°	
重复定位精确度	± 0.02mm	
	± 0.01mm	
	± 0.01°	
	± 0.01°	
电机功耗	400W	
	400W	
	100W	
	100W	
负载	额定值	2kg
	最大值	6kg
标准循环时间	0.42s	
本体重量(不含线)	17kg	
适用控制器	RKY-4411	

■ 外形尺寸图 (单位: mm)

Outline

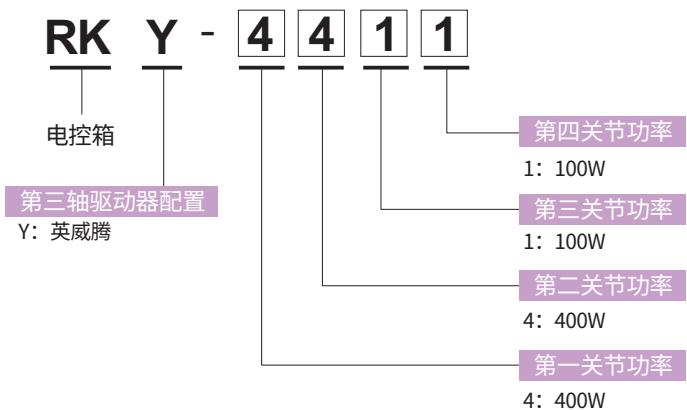


机械手控制器

RKY-4411

四关节机械手控制器

适用于RD060-4J20型

■ 选型规则 **Specifications**

■ 外形尺寸图 (单位: mm)

Outline